

GEOMETRIA ESPACIAL

Professores: Jotair Kwaitkowski Jr e Maria Regina Lopes

Caros alunos,

Esse ebook é um pdf interativo. Para conseguir acessar todos os seus recursos, é recomendada a utilização do programa Adobe Reader 11.

Caso não tenha o programa instalado em seu computador, segue o link para download:

<http://get.adobe.com/br/reader/>

Para conseguir acessar os outros materiais como vídeos e sites, é necessário também a conexão com a internet.

O menu interativo leva-os aos diversos capítulos desse ebook, enquanto a barra inferior pode lhe redirecionar ao índice ou às páginas anteriores e posteriores.

Nesse *pdf*, o professor da disciplina, através de textos próprios ou de outros autores, tece comentários, disponibiliza links, vídeos e outros materiais que complementarão o seu estudo.

Para acessar esse material e utilizar o arquivo de maneira completa, explore seus elementos, clicando em botões como flechas, linhas, caixas de texto, círculos, palavras em destaque e descubra, através dessa interação, que o conhecimento está disponível nas mais diversas ferramentas.

Boa leitura!

Apresentação

Este é um material complementar à disciplina de Geometria Espacial. Neste e-book, trabalharemos com:

- POLIEDROS
- RELAÇÃO DE EULER
- PRISMAS
- PARALELEPÍPEDOS
- CUBOS
- CILINDROS
- PIRÂMIDES
- ESFERAS

Lembre-se sempre que o e-book é um material complementar aos demais materiais utilizados, tendo uma teoria básica sobre o tema geometria espacial. Assista aos vídeos indicados, pois são interativos e com exemplos de fácil assimilação.

Os professores e tutores estão a sua disposição para tirar dúvidas.

Bom estudo a todos!!!

Prof. Jotair Kwaitkowski Jr.

Prof. Maria Regina Lopes

1 - Introdução e contexto histórico

É uma área da matemática que se encarrega de estudar as figuras no espaço, ou seja, aquelas que possuem mais de duas dimensões. Em geral, a Geometria Espacial pode ser definida como o estudo da geometria no espaço. Assim, como Geometria Plana, ela está pautada nos conceitos basilares e intuitivos que chamamos conceitos primitivos, os quais possuem origem na Grécia Antiga e na Mesopotâmia (cerca de 1000 anos a.C.). Não obstante, Pitágoras e Platão associavam o estudo da Geometria Espacial ao estudo da Metafísica e da religião; contudo, foi Euclides a se consagrar com sua obra “Elementos”, na qual sintetizou os conhecimentos acerca do tema até os seus dias. Entretanto, os estudos de Geometria Espacial permaneceram estanques até o fim da Idade Média, quando Leonardo Fibonacci (1170-1240) escreve a “Practica Geometriae” e, séculos depois, Joannes Kepler (1571-1630) rotula o “Steometria” (stereo: volume/metria: medida) o cálculo de volume, em 1615.



2 - A Geometria Espacial

2.1 - Geometria Espacial Métrica

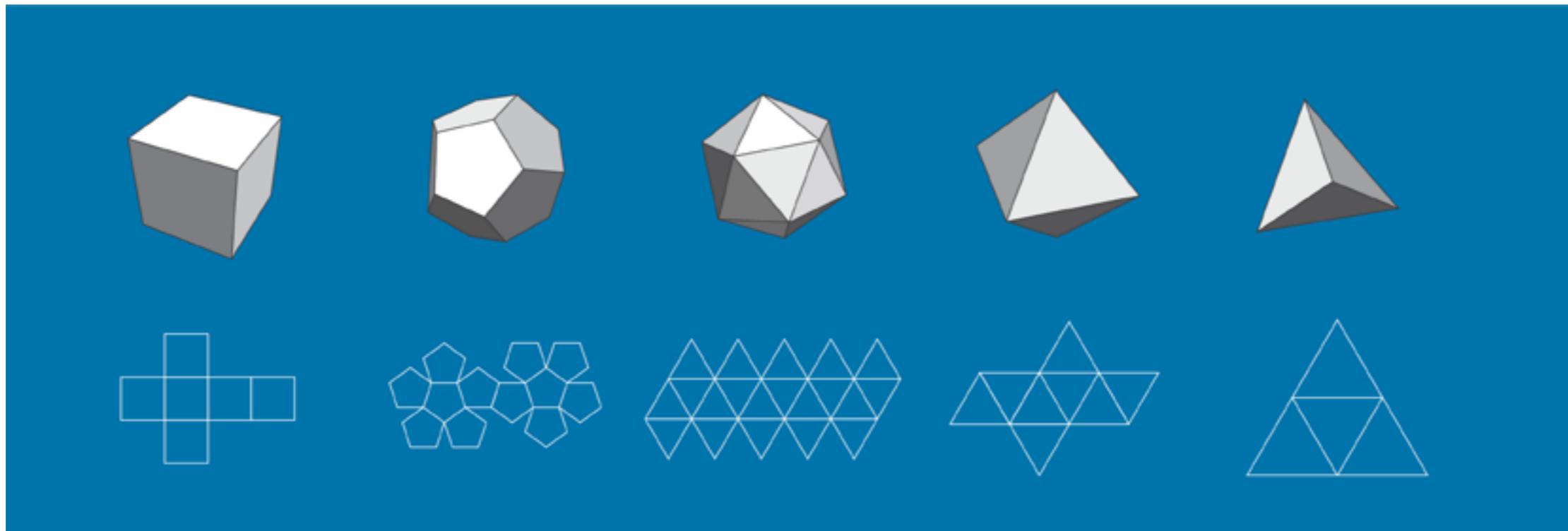
2.1.1 - Poliedro

É um sólido geométrico que possui limitações de polígonos, que dois a dois têm um lado em comum.
São os elementos básicos dos poliedros: faces, arestas, vértices e diagonais.



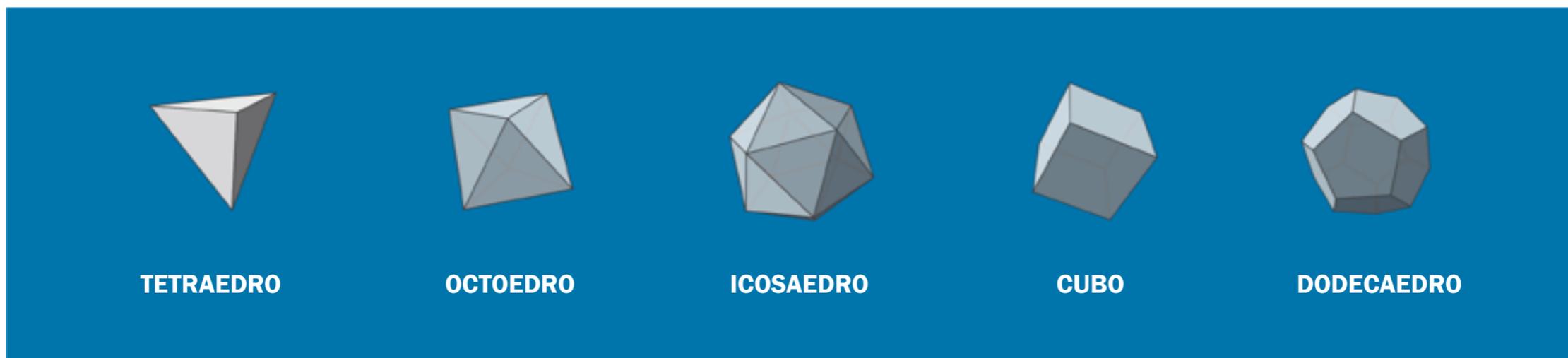
2.1.2- Poliedros Convexos

É dito que um poliedro é convexo se está, em relação a uma de suas faces, todo contido no mesmo semiespaço determinado por esta mesma face.



2.1.3- Poliedros Regulares

Um poliedro é regular se suas faces são polígonos regulares, todos com o mesmo número de lados e, em cada vértice do poliedro, encontram-se sempre o mesmo número de arestas.

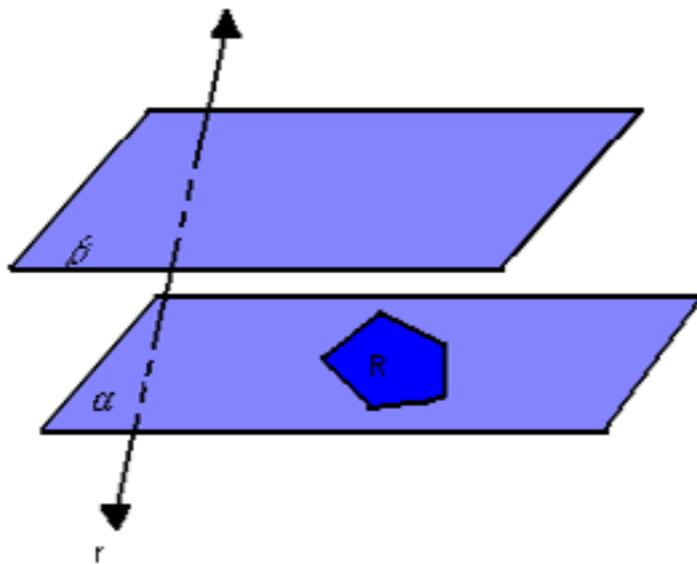


2.1.4 - Relação de Euler

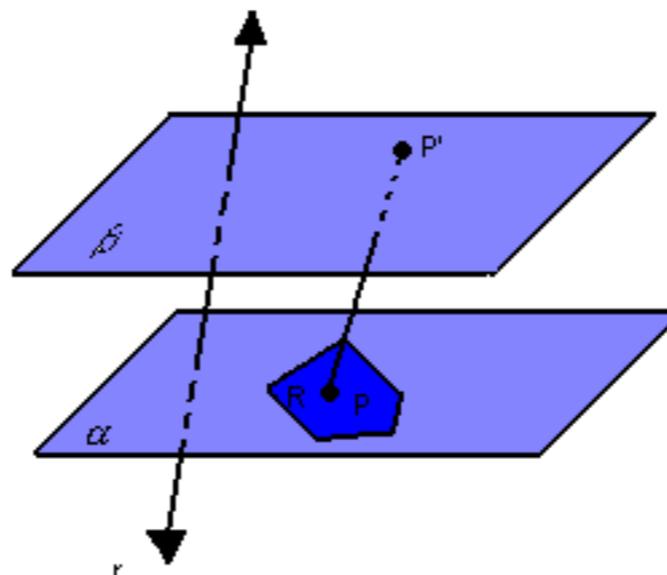
Em todo poliedro convexo cujo numero de vértices é V , o numero de arestas é A e o numero de faces é F , vale a relação: **$V-A+F=2$**

2.2- Prismas:

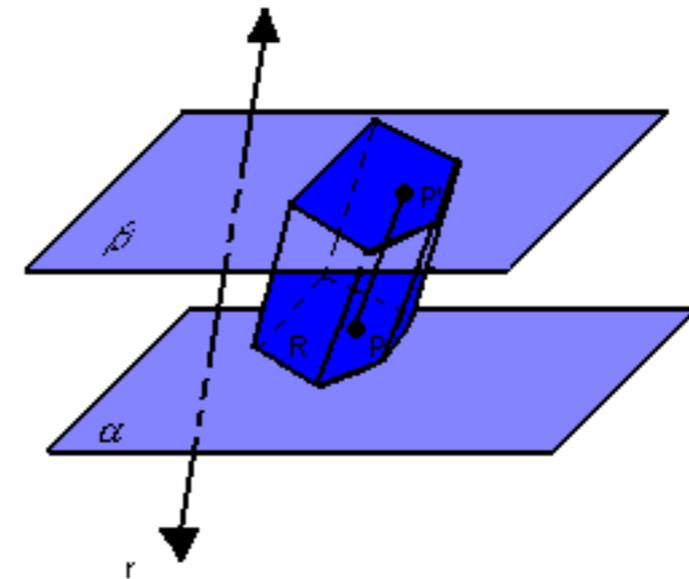
Na figura abaixo, temos dois planos paralelos e distintos, α e β , um polígono convexo R contido em α e uma reta r que intercepta α e β , mas não R :



Para cada ponto P da região R , vamos considerar o segmento $\overline{PP'}$, paralelo à reta r ($P' \in \beta$):



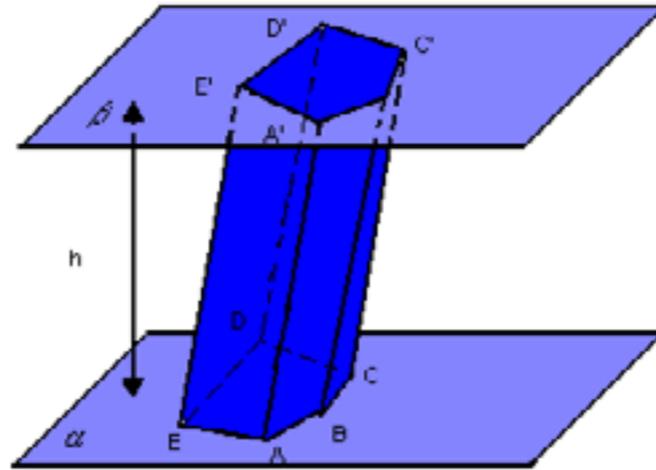
Assim temos:



Chamamos de prisma, ou prisma limitado, o conjunto de todos os segmentos congruentes paralelos a r .

Elementos do prisma

Dados o prisma a seguir, consideramos os seguintes elementos:



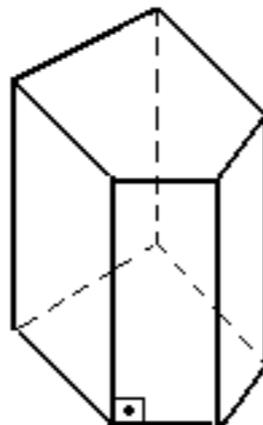
- bases: as regiões poligonais R e S
- altura: a distância h entre os planos
- arestas das bases: os lados \overline{AB} , \overline{BC} , \overline{CD} , \overline{DE} , \overline{EA} , $\overline{A'B'}$, $\overline{B'C'}$, $\overline{C'D'}$, $\overline{D'E'}$, $\overline{E'A'}$ (dos polígonos)
- arestas laterais: os segmentos $\overline{AA'}$, $\overline{BB'}$, $\overline{CC'}$, $\overline{DD'}$, $\overline{EE'}$
- faces laterais: os paralelogramos $AA'BB'$, $BB'C'C$, $CC'D'D$, $DD'E'E$, $EE'A'A$

Classificação

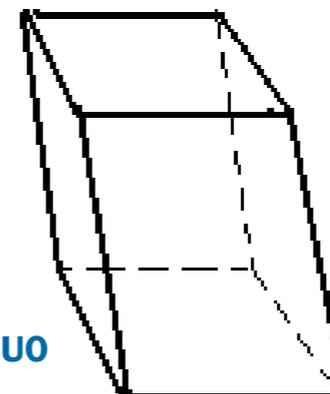
Um prisma pode ser:

- reto: quando as arestas laterais são perpendiculares aos planos das bases;
- oblíquo: quando as arestas laterais são oblíquas aos planos das bases.

Veja:

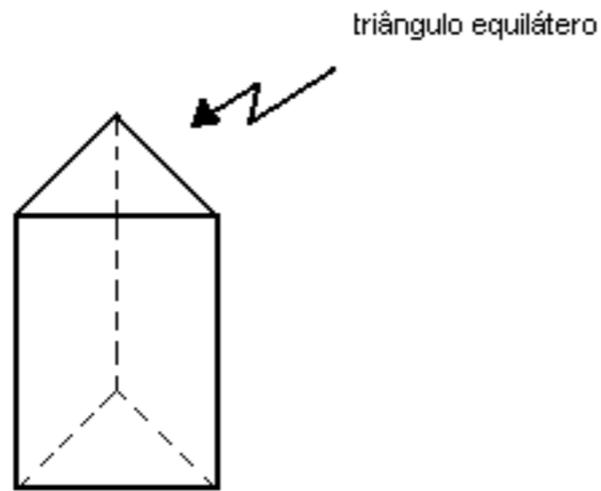


PRISMA RETO

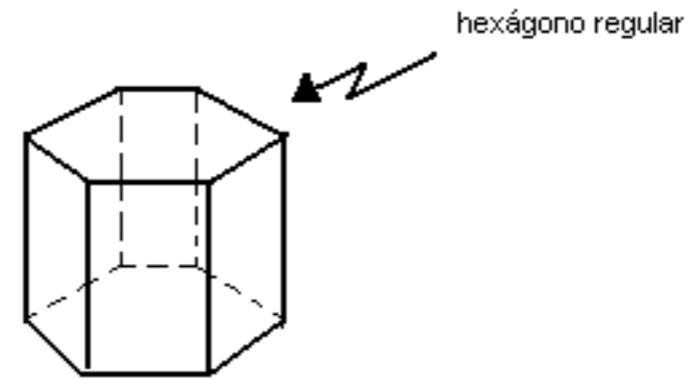


PRISMA OBLÍQUO

Chamamos de prisma regular todo prisma reto cujas bases são polígonos regulares:



PRISMA REGULAR TRIANGULAR



PRISMA REGULAR HEXAGONAL

Observação: As faces de um prisma regular são retângulos congruentes.

Secção

Um plano que intercepte todas as arestas de um prisma determina nele uma região chamada secção do prisma.

Secção transversal é uma região determinada pela intersecção do prisma com um plano paralelo aos planos das bases (figura 1). Todas as secções transversais são congruentes (figura 2).

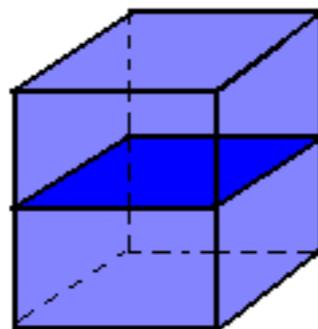


FIGURA 1

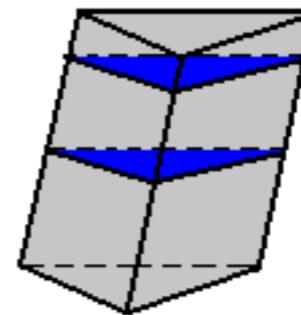


FIGURA 2

Áreas

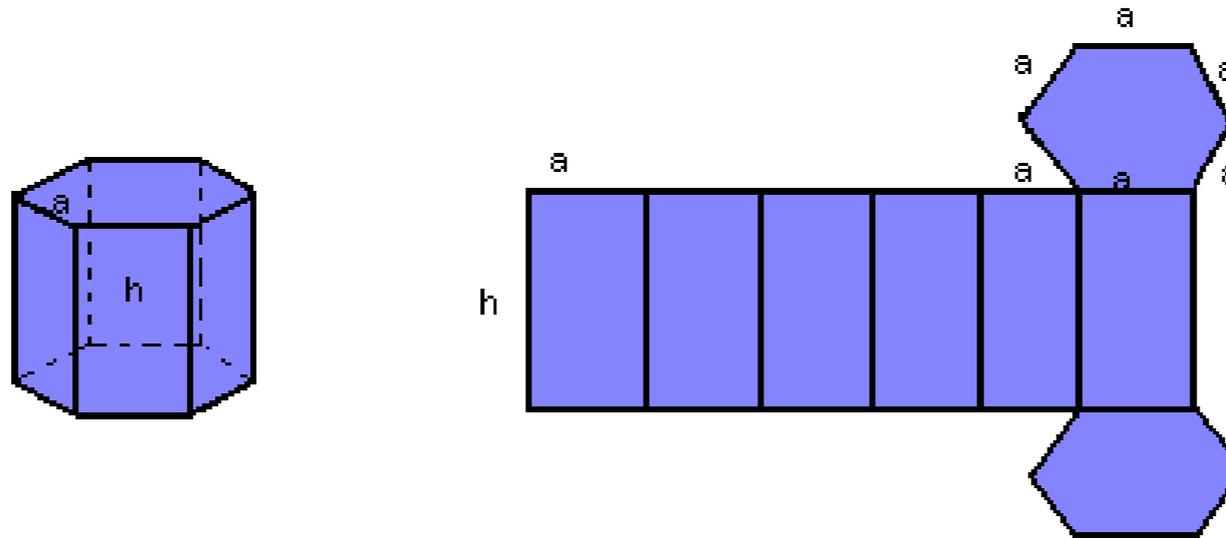
Num prisma, distinguimos dois tipos de superfície: as faces e as bases. Assim, temos de considerar as seguintes áreas:

- a) área de uma face (A_F): área de um dos paralelogramos que constituem as faces;
 - b) área lateral (A_L): soma das áreas dos paralelogramos que formam as faces do prisma.
- No prisma regular, temos: $A_L = n \cdot A_F$ (n = número de lados do polígono da base)
- c) área da base (A_B): área de um dos polígonos das bases;
 - d) área total (A_T): soma da área lateral com a área das bases

$$A_T = A_L + 2A_B$$

Vejam os um exemplo.

Dado um prisma hexagonal regular de aresta da base a e aresta lateral h , temos:



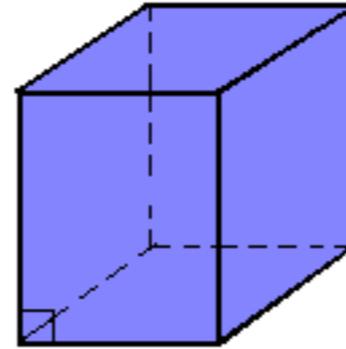
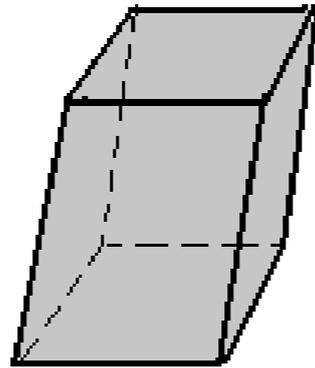
$$A_F = ah$$

$$A_L = 6ah$$

$$A_B = \frac{3a^2\sqrt{3}}{2} \text{ (área do hexágono regular)}$$

2.4- Paralelepípedo

Todo prisma cujas bases são paralelogramos recebe o nome de paralelepípedo. Assim, podemos ter:



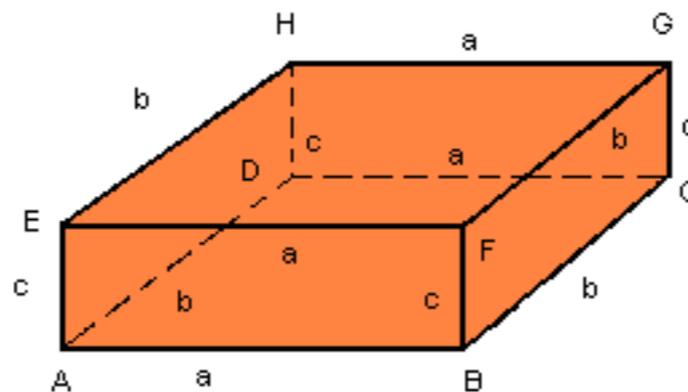
A) PARALELEPÍPEDO OBLÍQUO

B) PARALELEPÍPEDO RETO

Se o paralelepípedo reto tem bases retangulares, ele é chamado de paralelepípedo reto-retângulo, ortoedro ou paralelepípedo retângulo.

Paralelepípedo retângulo

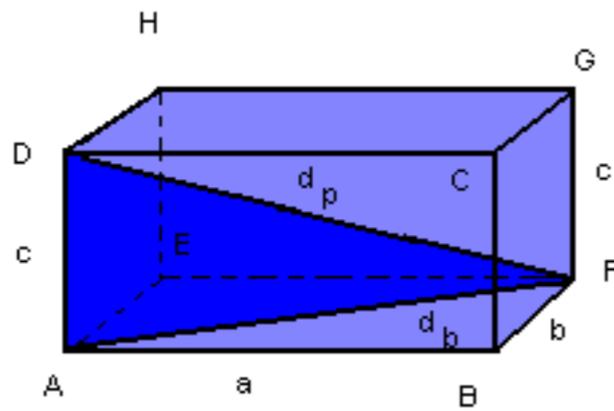
Seja o paralelepípedo retângulo de dimensões a , b e c da figura:



Temos quatro arestas de medida a , quatro arestas de medida b e quatro arestas de medida c ; as arestas indicadas pela mesma letra são paralelas.

Diagonais da base e do paralelepípedo

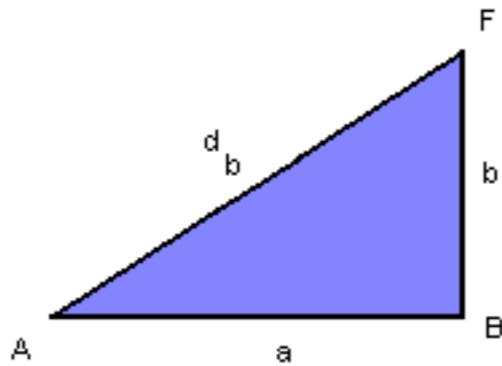
Considere a figura a seguir:



db = diagonal da base

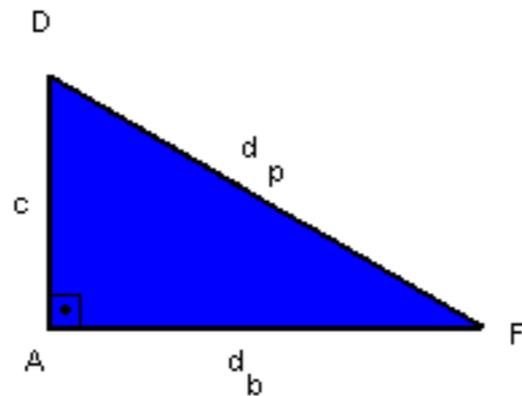
dp = diagonal do paralelepípedo

Na base ABFE, temos:



$$d_b^2 = a^2 + b^2 \Rightarrow d_b = \sqrt{a^2 + b^2}$$

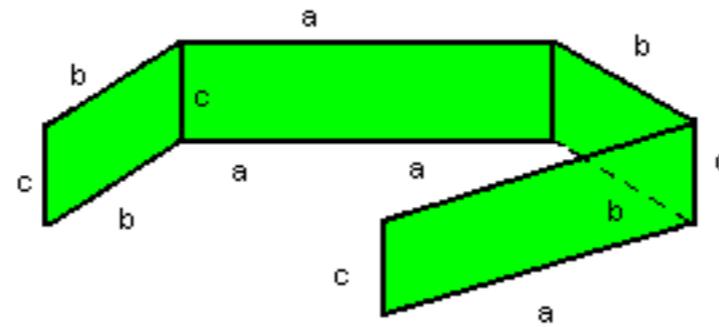
No triângulo AFD, temos:



$$d_p^2 = d_b^2 + c^2 = a^2 + b^2 + c^2 \Rightarrow d_p = \sqrt{a^2 + b^2 + c^2}$$

Área lateral

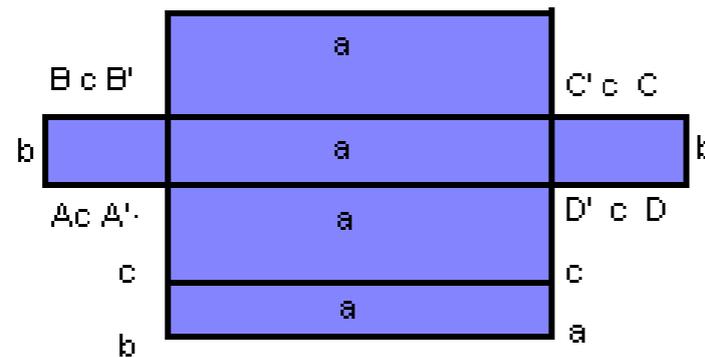
Sendo A_L a área lateral de um paralelepípedo retângulo, temos:



$$A_L = ac + bc + ac + bc = 2ac + 2bc = A_L = 2(ac + bc)$$

Área total

Planificando o paralelepípedo, verificamos que a área total é a soma das áreas de cada par de faces opostas:



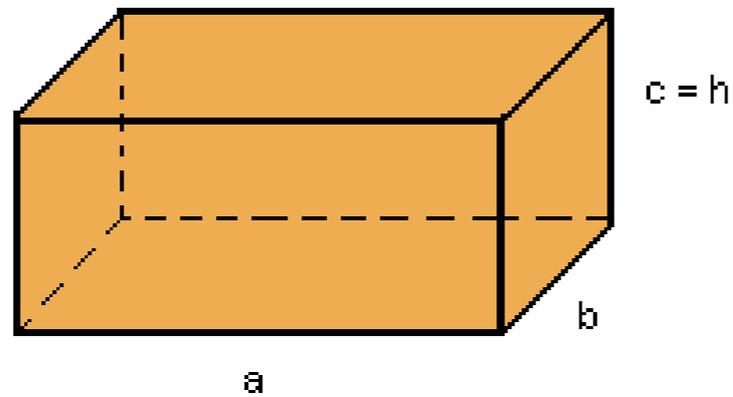
$$A_T = 2(ab + ac + bc)$$

Volume

O volume de um paralelepípedo retângulo de dimensões a , b e c é dado por:

$$V = abc$$

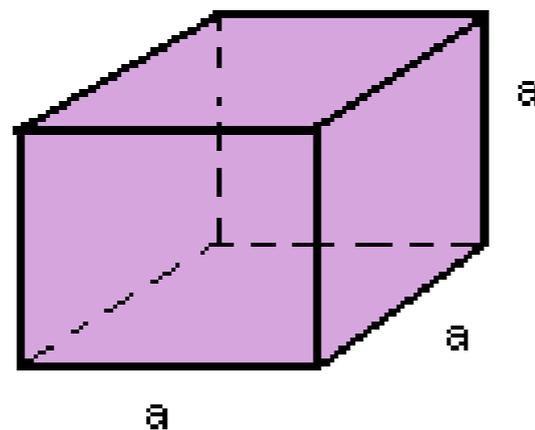
Como o produto de duas dimensões resulta sempre na área de uma face e como qualquer face pode ser considerada como base, podemos dizer que o volume do paralelepípedo retângulo é o produto da área da base AB pela medida da altura h :



$$V = A_B h$$

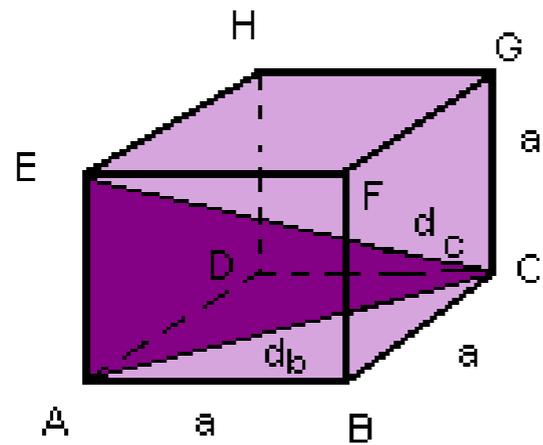
2.5- Cubo

Um paralelepípedo retângulo com todas as arestas congruentes ($a = b = c$) recebe o nome de cubo. Dessa forma, as seis faces são quadrados.



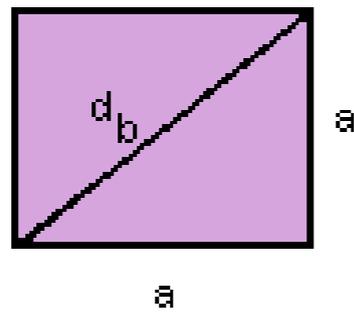
Diagonais da base e do cubo

Considere a figura a seguir:



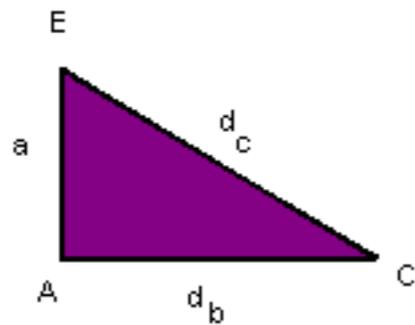
d_c = diagonal do cubo
 d_b = diagonal da base

Na base ABCD, temos:



$$d_b^2 = a^2 + a^2 = 2a^2 \Rightarrow d_b = a\sqrt{2}$$

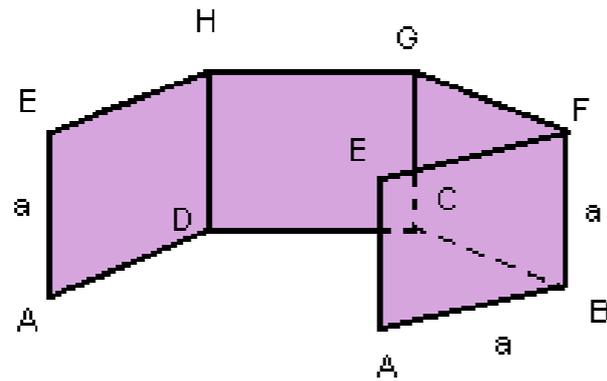
No triângulo ACE, temos:



$$d_c^2 = a^2 + d_b^2 = a^2 + 2a^2 = 3a^2 \Rightarrow d_c = a\sqrt{3}$$

Área lateral

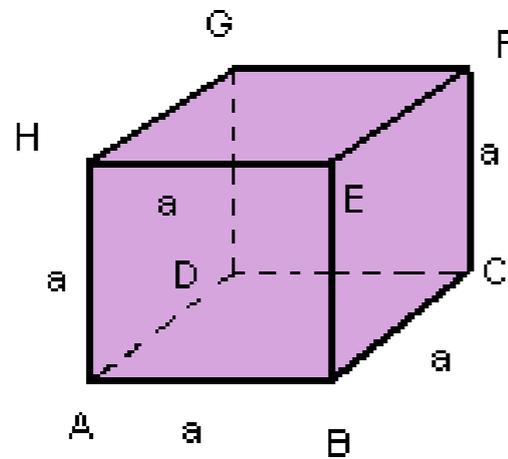
A área lateral A_L é dada pela área dos quadrados de lado a :



$$A_L = 4a^2$$

Área total

A área total A_T é dada pela área dos seis quadrados de lado a :



$$A_T = 6a^2$$

Volume

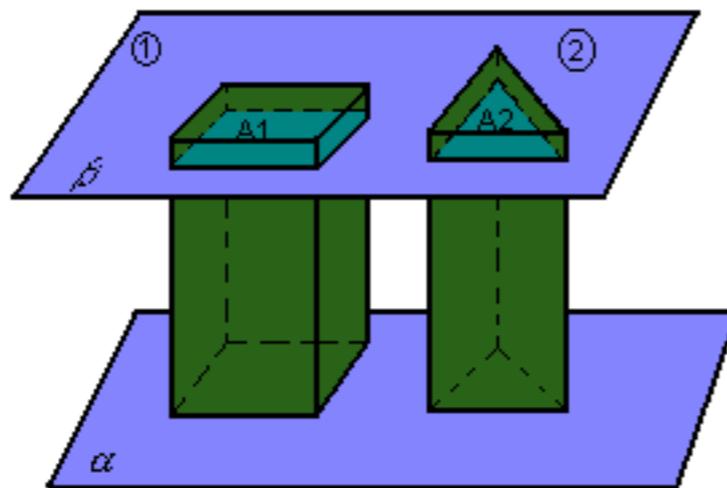
De forma semelhante ao paralelepípedo retângulo, o volume de um cubo de aresta a é dado por:

$$V = a \cdot a \cdot a = a^3$$

2.6 - Generalização do volume de um prisma

Para obter o volume de um prisma, vamos usar o princípio de Cavalieri (matemático italiano, 1598 - 1697), que generaliza o conceito de volume para sólidos diversos.

Dados dois sólidos com mesma altura e um plano α , se todo plano β , paralelo a α , intercepta os sólidos e determina secções de mesma área, os sólidos têm volumes iguais:



$$\forall \beta \text{ e } A_1 = A_2 \Rightarrow V_1 = V_2$$

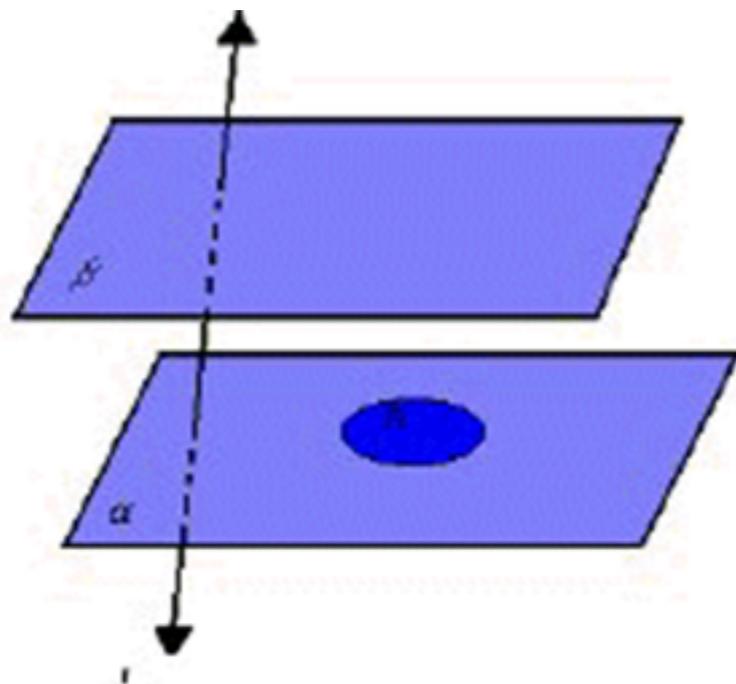
Se 1 é um paralelepípedo retângulo, então $V_2 = A_B h$.

Assim, o volume de todo prisma e de todo paralelepípedo é o produto da área da base pela medida da altura:

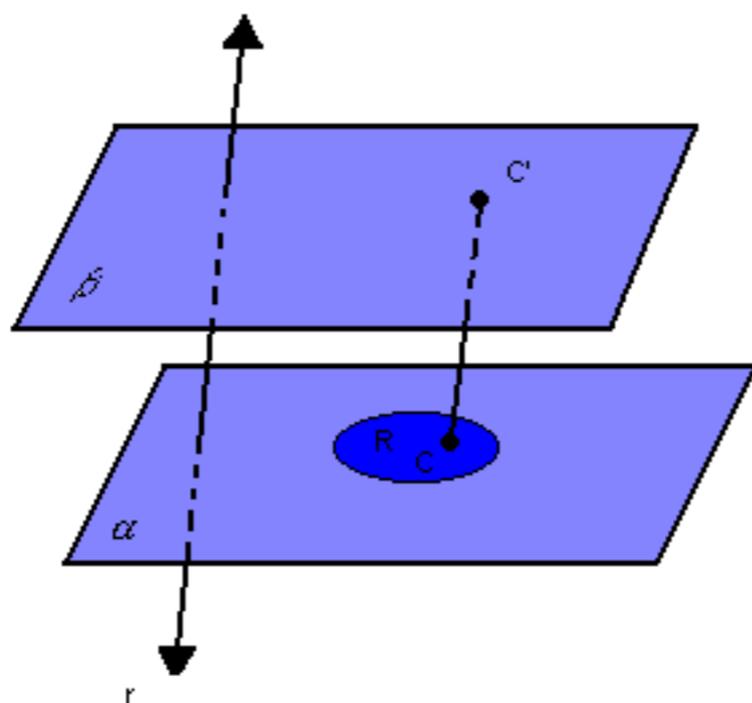
$$V_{\text{prisma}} = A_B h$$

2.7- Cilindro

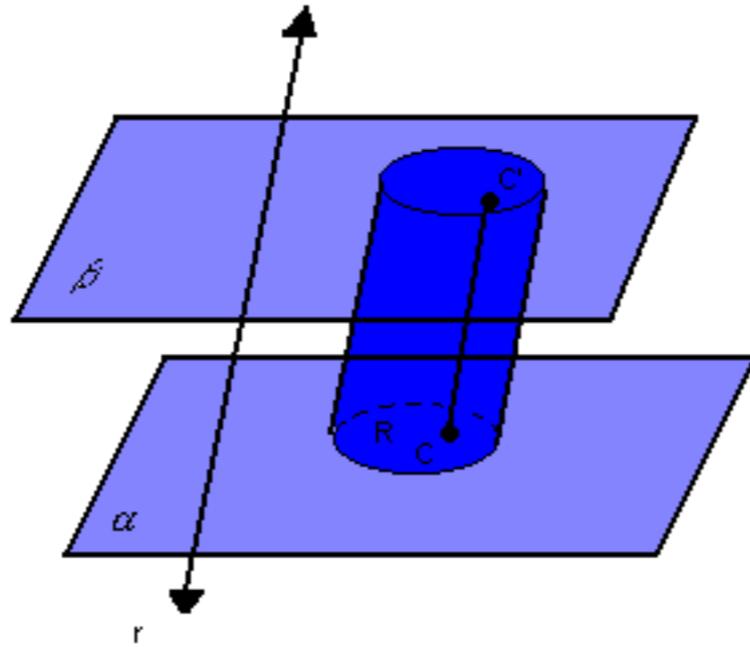
Na figura abaixo, temos dois planos paralelos e distintos, α e β , um círculo R contido em α e uma reta r que intercepta α e β , mas não R :



Para cada ponto C da região R , vamos considerar o segmento $\overline{CC'}$, paralelo à reta r ($C' \in \beta$):



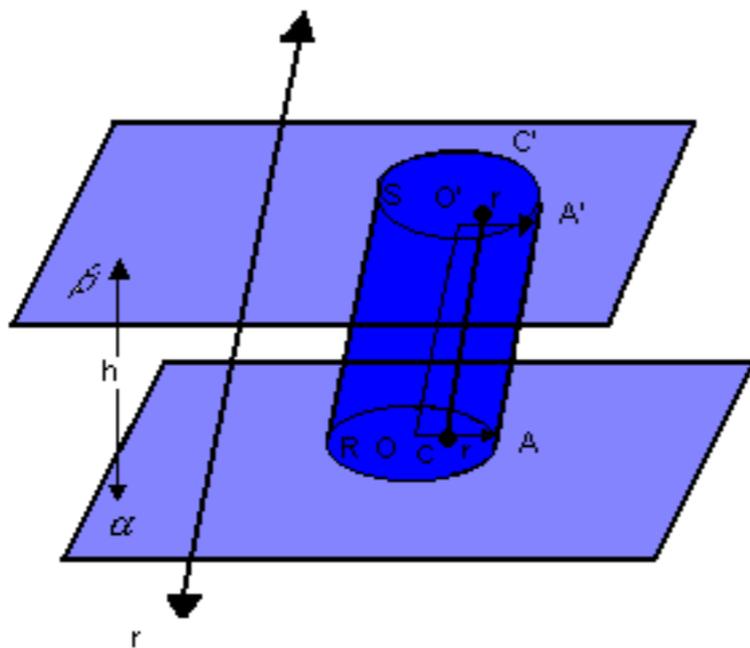
Assim, temos:



Chamamos de cilindro, ou cilindro circular, o conjunto de todos os segmentos $\overline{CC'}$ congruentes e paralelos a r .

Elementos do cilindro

Dado o cilindro a seguir, consideramos os seguintes elementos:



bases: os círculos de centro O e O' e raios r

altura: a distância h entre os planos α e β

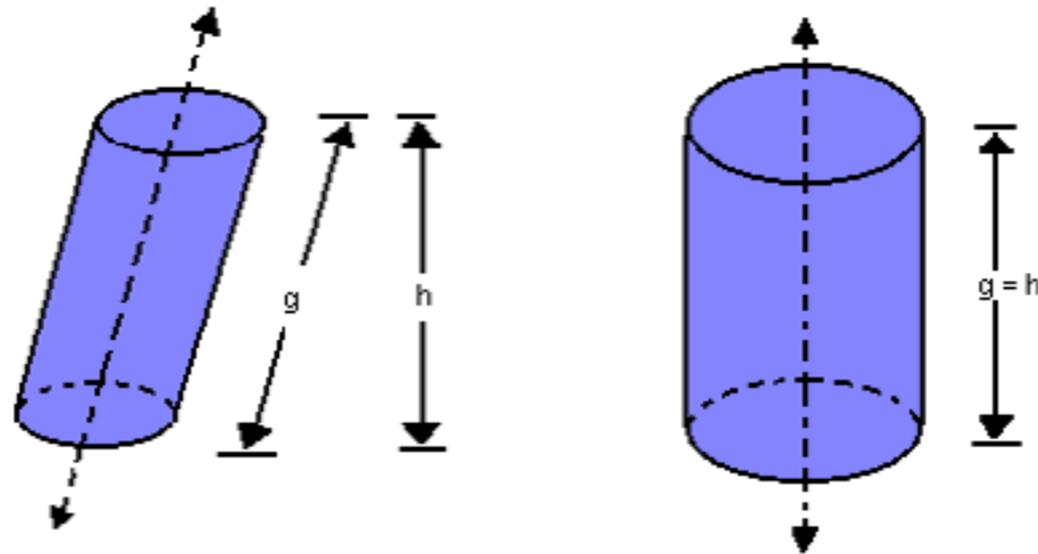
geratriz: qualquer segmento de extremidades nos pontos das circunferências das bases (por exemplo, $\overline{AA'}$) e paralelo à reta r

Classificação do Cilindro

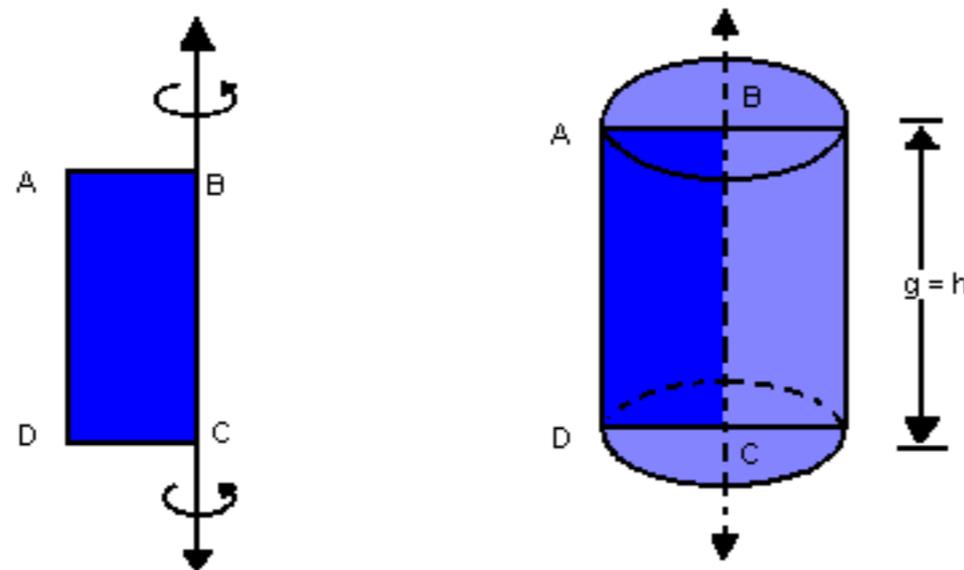
Um cilindro pode ser:

- circular oblíquo: quando as geratrizes são oblíquas às bases;
- circular reto: quando as geratrizes são perpendiculares às bases.

Veja:



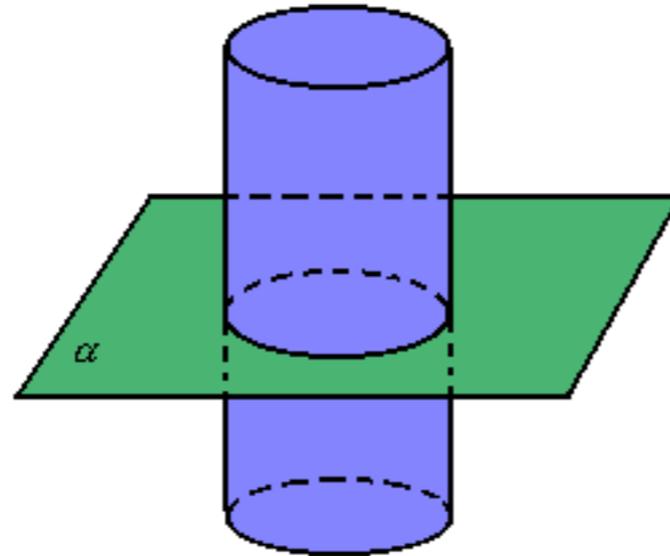
O cilindro circular reto é também chamado de cilindro de revolução, por ser gerado pela rotação completa de um retângulo por um de seus lados. Assim, a rotação do retângulo ABCD pelo lado \overline{BC} gera o cilindro a seguir:



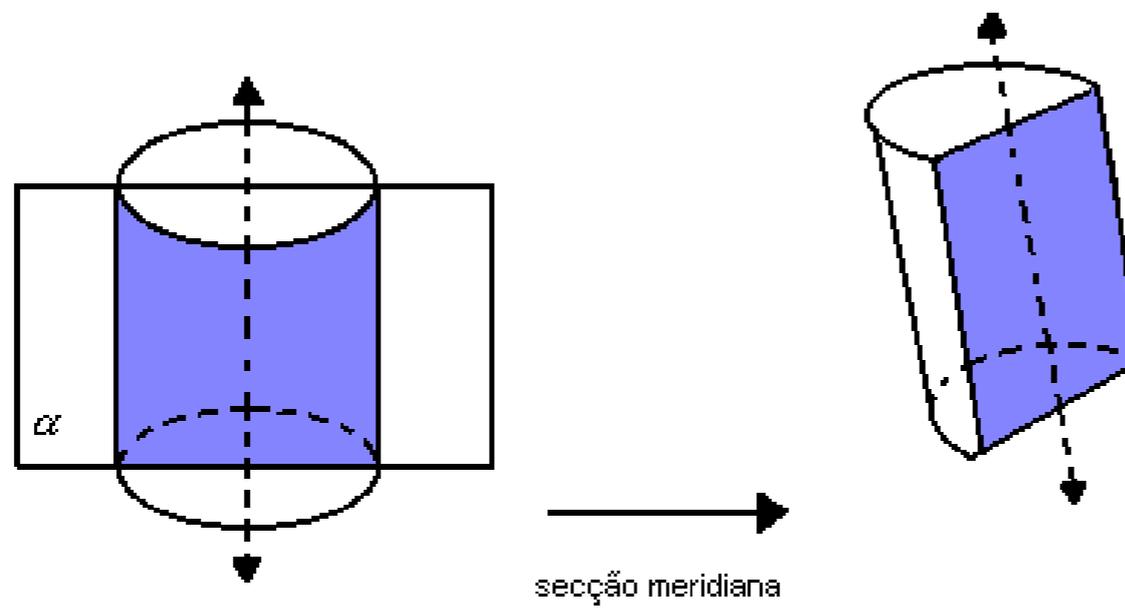
A reta \overline{BC} contém os centros das bases e é o eixo do cilindro.

Secção

Secção transversal é a região determinada pela intersecção do cilindro com um plano paralelo às bases. Todas as secções transversais são congruentes.



Secção meridiana é a região determinada pela intersecção do cilindro com um plano que contém o eixo.

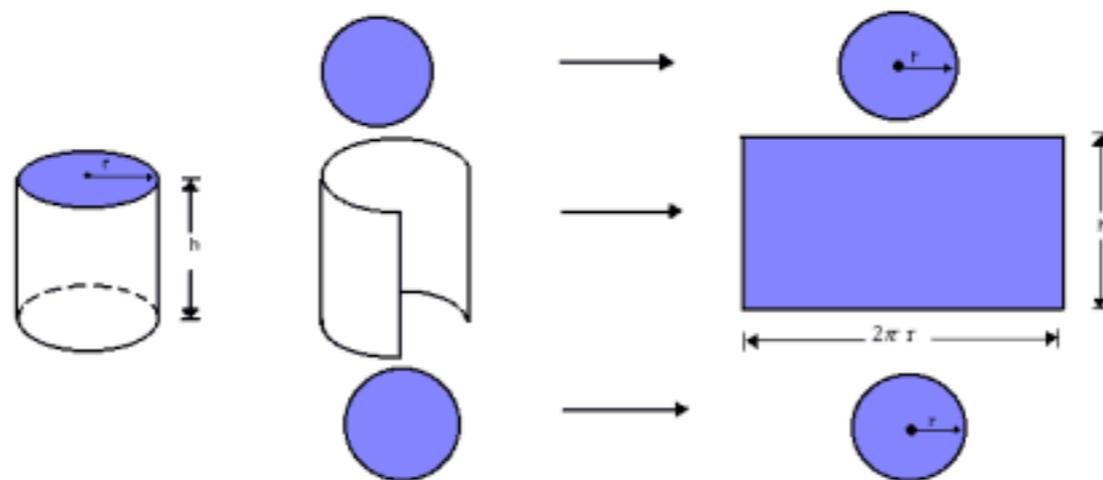


Áreas

Num cilindro, consideramos as seguintes áreas:

a) área lateral (A_L)

Podemos observar a área lateral de um cilindro fazendo a sua planificação:



Assim, a área lateral do cilindro reto cuja altura é h e cujos raios dos círculos das bases são r é um retângulo de dimensões $2\pi r$ e h :

$$A_L = 2\pi r h$$

b) área da base (A_B): área do círculo de raio r

$$A_B = \pi r^2$$

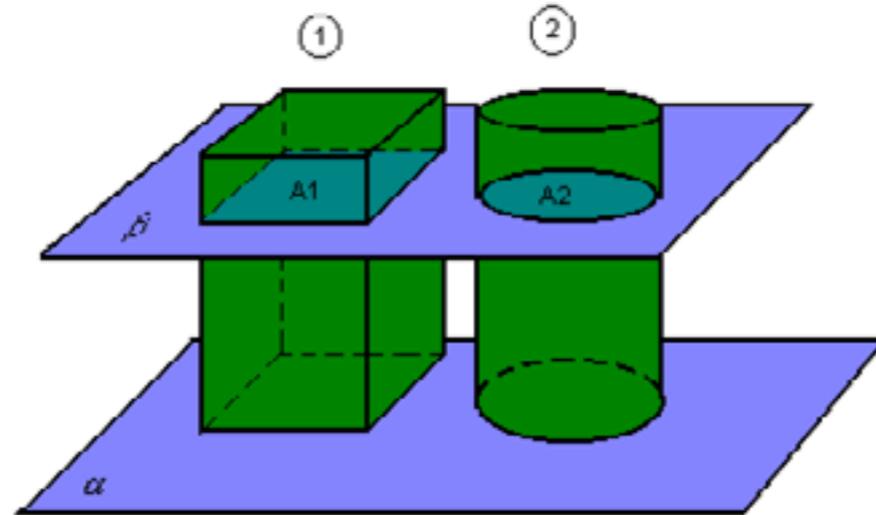
c) área total (A_T): soma da área lateral com as áreas das bases

$$A_T = A_L + 2A_B = 2\pi r h + 2\pi r^2 = 2\pi r (h+r)$$

Volume

Para obter o volume do cilindro, vamos usar novamente o princípio de Cavalieri.

Dados dois sólidos com mesma altura e um plano α , se todo plano β , paralelo ao plano α , intercepta os sólidos e determina secções de mesma área, os sólidos têm volumes iguais:

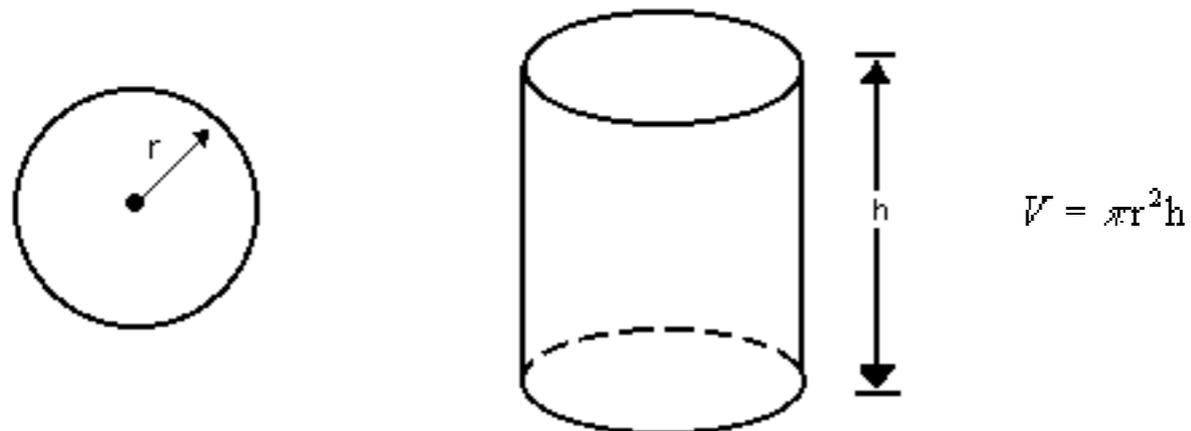


Se 1 é um paralelepípedo retângulo, então $V_2 = A_B h$.

Assim, o volume de todo paralelepípedo retângulo e de todo cilindro é o produto da área da base pela medida de sua altura:

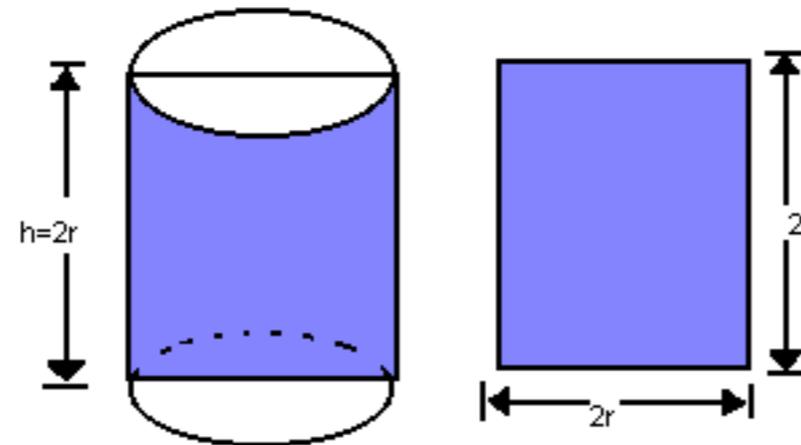
$$V_{\text{cilindro}} = ABh$$

No caso do cilindro circular reto, a área da base é a área do círculo de raio r $A_B = \pi r^2$; portanto seu volume é:



Cilindro equilátero

Todo cilindro cuja secção meridiana é um quadrado (altura igual ao diâmetro da base) é chamado cilindro equilátero.

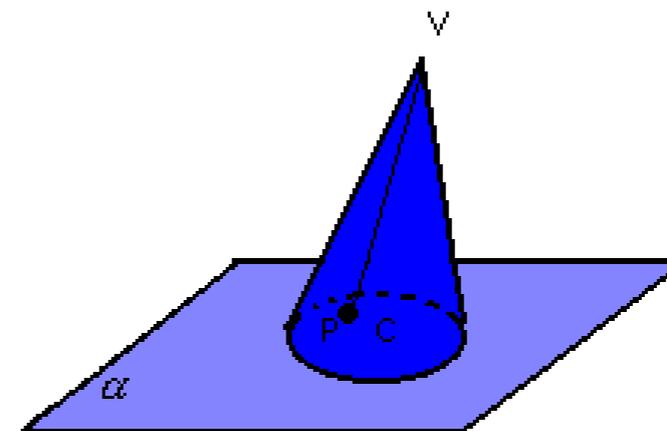
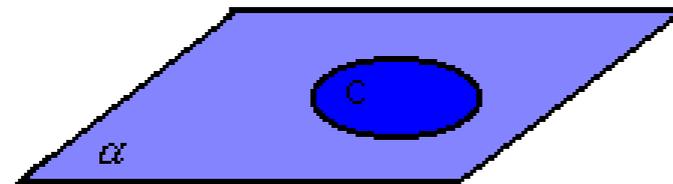


$$A_L = 2r \cdot 2\pi r = 4\pi r^2$$

$$A_T = A_L + A_B = 4\pi r^2 + 2\pi r^2 = 6\pi r^2$$

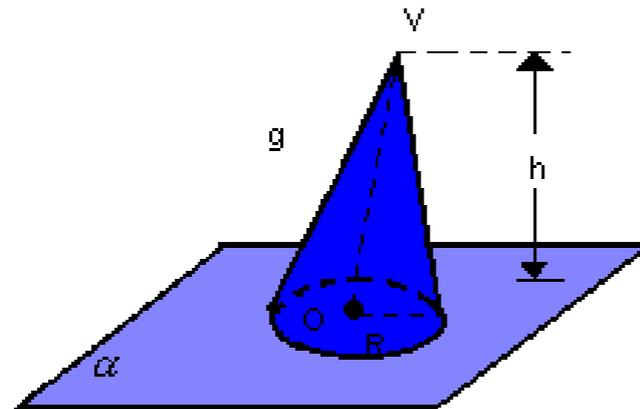
2.8 - Cone circular

Dado um círculo C , contido num plano α , e um ponto V (vértice) fora de α , chamamos de cone circular o conjunto de todos os segmentos \overline{VP} , $P \in C$.



Elementos do cone circular

Dado o cone a seguir, consideramos os seguintes elementos:



Altura: distância h do vértice V ao plano α ;

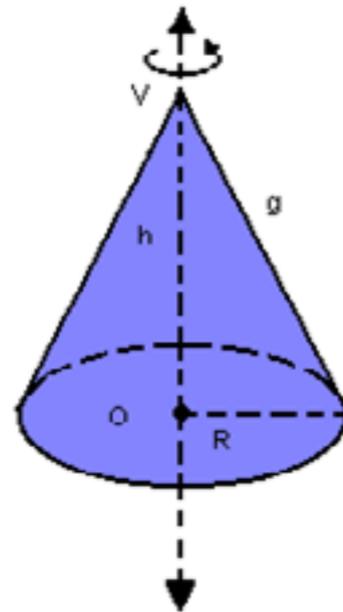
Geratriz (g): segmento com uma extremidade no ponto V e outra num ponto da circunferência;

Raio da base: raio R do círculo;

Eixo de rotação: reta \overline{VO} determinada pelo centro do círculo e pelo vértice do cone.

Cone reto

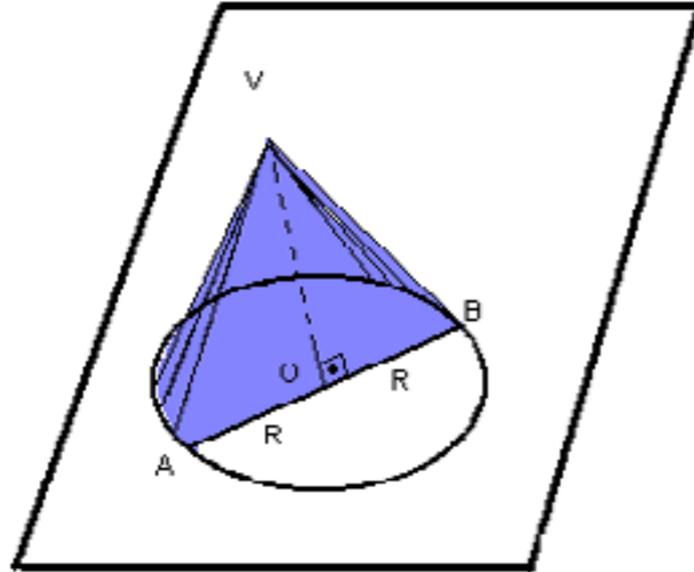
Todo cone cujo eixo de rotação é perpendicular à base é chamado cone reto, também denominado *cone de revolução*. Ele pode ser gerado pela rotação completa de um triângulo retângulo em torno de um de seus catetos.



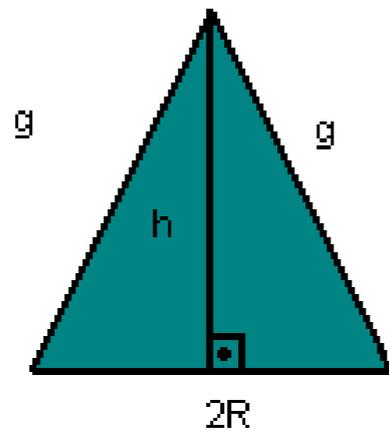
Da figura, e pelo Teorema de Pitágoras, temos a seguinte relação: $g^2 = h^2 + R^2$

Secção meridiana

A secção determinada, num cone de revolução, por um plano que contém o eixo de rotação é chamada secção meridiana.



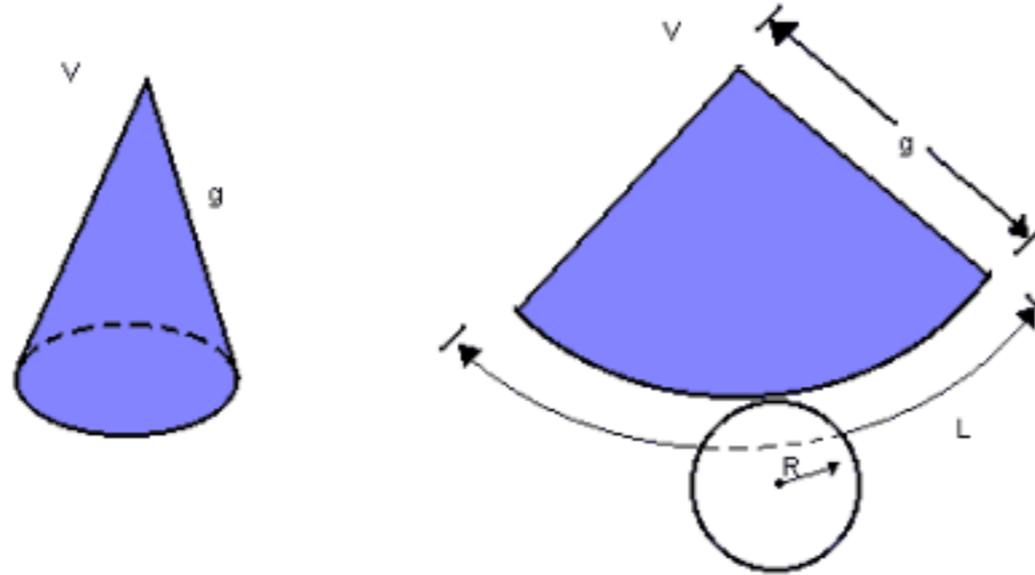
Se o triângulo AVB for equilátero, o cone também será equilátero:



$$g = 2R$$
$$h = R\sqrt{3}$$

Áreas

Desenvolvendo a superfície lateral de um cone circular reto, obtemos um setor circular de raio g e comprimento $l = 2\pi r$:



Assim, temos de considerar as seguintes áreas:

a) área lateral (A_L): área do setor circular

$$A_L = \frac{gl}{2} = \frac{g \cdot 2\pi R}{2} \Rightarrow A_L = \pi Rg$$

b) área da base (A_B): área do círculo do raio R

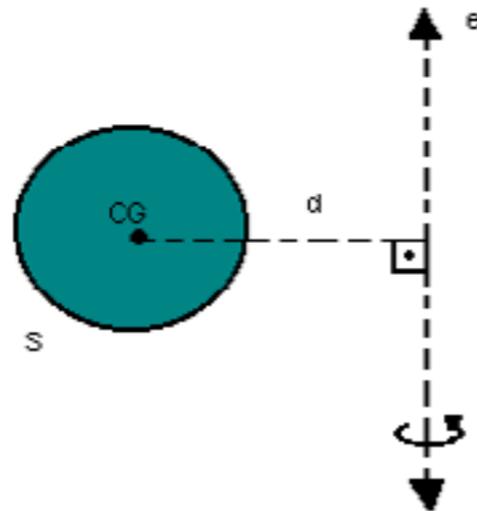
$$A_B = \pi R^2$$

c) área total (A_T): soma da área lateral com a área da base

$$A_T = A_L + A_B = \pi Rg + \pi R^2 \Rightarrow A_T = \pi R(g + R)$$

Volume

Para determinar o volume do cone, vamos ver como calcular volumes de sólidos de revolução. Observe a figura:



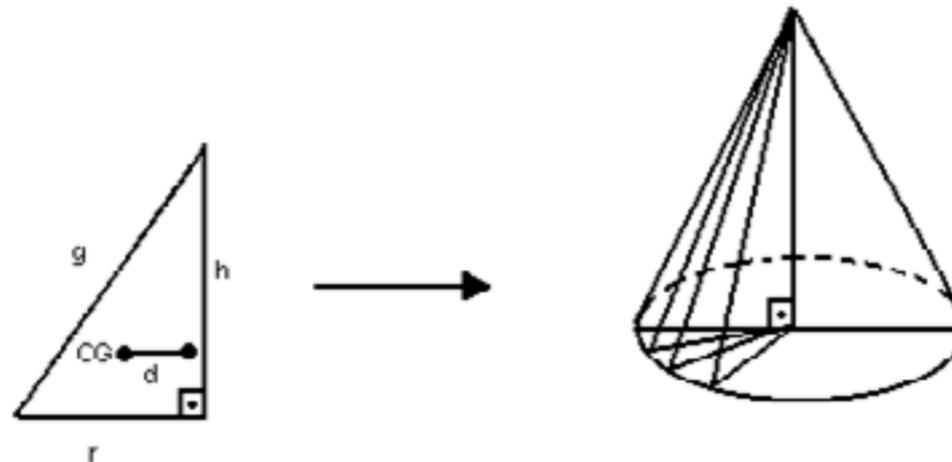
d = distância do centro de gravidade (CG) da sua superfície ao eixo e

S = área da superfície

Sabemos, pelo Teorema de Pappus - Guldin, que, quando uma superfície gira em torno de um eixo e, gera um volume tal que:

$$V = 2 \pi dS$$

Vamos, então, determinar o volume do cone de revolução gerado pela rotação de um triângulo retângulo em torno do cateto h:

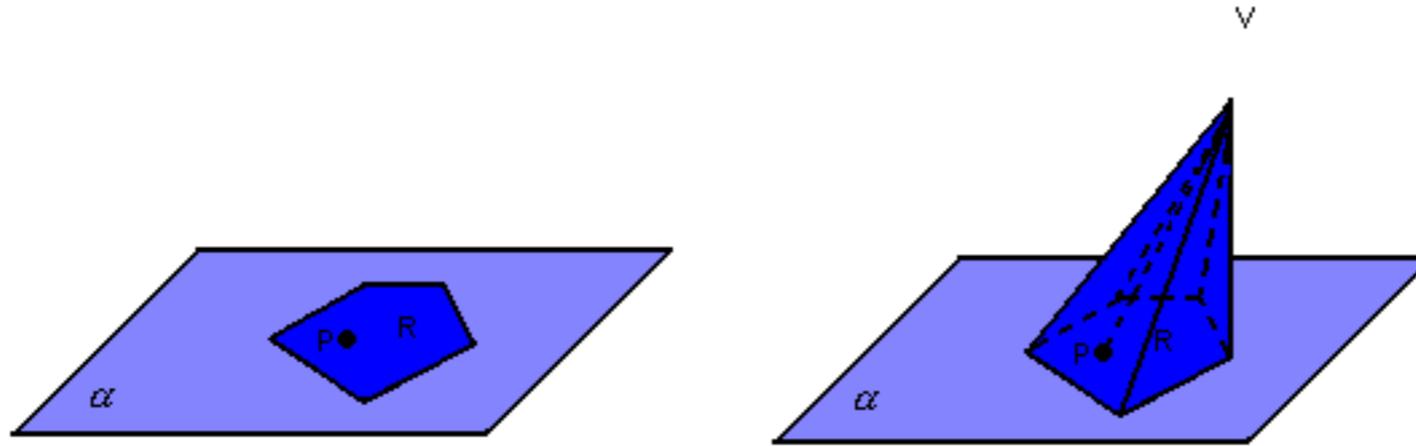


O CG do triângulo está a uma distância $d = \frac{r}{3}$ do eixo de rotação. Logo:

$$V_{\text{cone}} = 2 \pi dS = 2 \pi \cdot \frac{r}{3} \cdot \frac{rh}{2} \Rightarrow V_{\text{cone}} = \frac{1}{3} \pi r^2 h$$

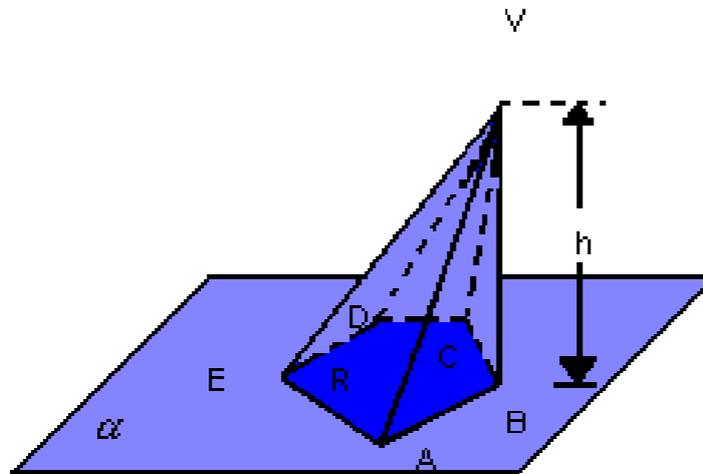
2.9- Pirâmides

Dados um polígono convexo R , contido em um plano α , e um ponto V (vértice) fora de α , chamamos de pirâmide o conjunto de todos os segmentos $\overline{VP} = P \in R$.



Elementos da pirâmide

Dada a pirâmide a seguir, temos os seguintes elementos:



Base: o polígono convexo R

Arestas da base: os lados \overline{AB} , \overline{BC} , \overline{CD} , \overline{DE} , \overline{EA} do polígono.

Arestas laterais: os segmentos \overline{VA} , \overline{VB} , \overline{VC} , \overline{VD} , \overline{VE}

Faces laterais: os triângulos VAB , VBC , VCD , VDE , VEA

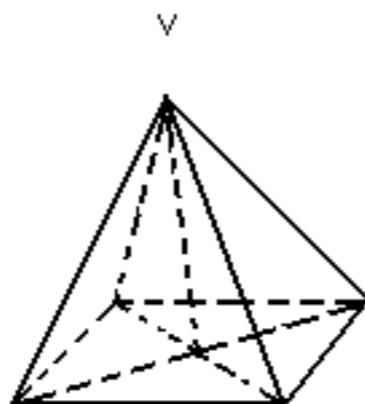
Altura: distância h do ponto V ao plano

Classificação

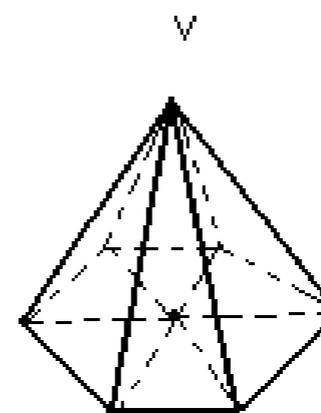
Uma pirâmide é reta quando a projeção ortogonal do vértice coincide com o centro do polígono da base.

Toda pirâmide reta, cujo polígono da base é regular, recebe o nome de pirâmide regular. Ela pode ser triangular, quadrangular, pentagonal etc., conforme sua base seja, respectivamente, um triângulo, um quadrilátero, um pentágono etc.

Veja:



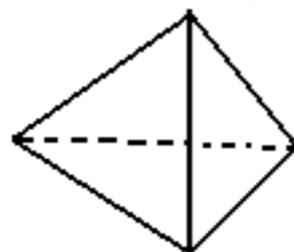
PIRÂMIDE REGULAR QUADRANGULAR



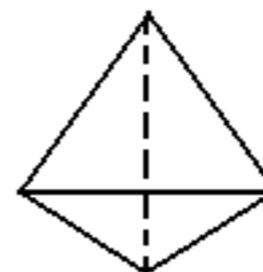
PIRÂMIDE REGULAR HEXAGONAL

Observações:

1ª) Toda pirâmide triangular recebe o nome de tetraedro. Quando o tetraedro possui como faces triângulos equiláteros, ele é denominado regular (todas as faces e todas as arestas são congruentes).

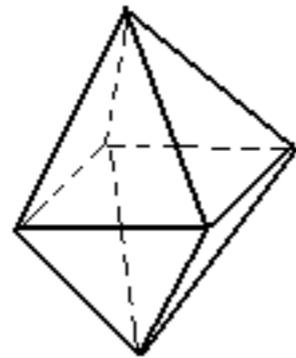


TETRAEDRO

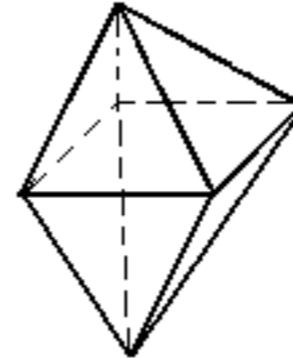


TETRAEDRO REGULAR

2ª) A reunião, base com base, de duas pirâmides regulares de bases quadradas resulta num octaedro. Quando as faces das pirâmides são triângulos equiláteros, o octaedro é regular.



OCTAEDRO

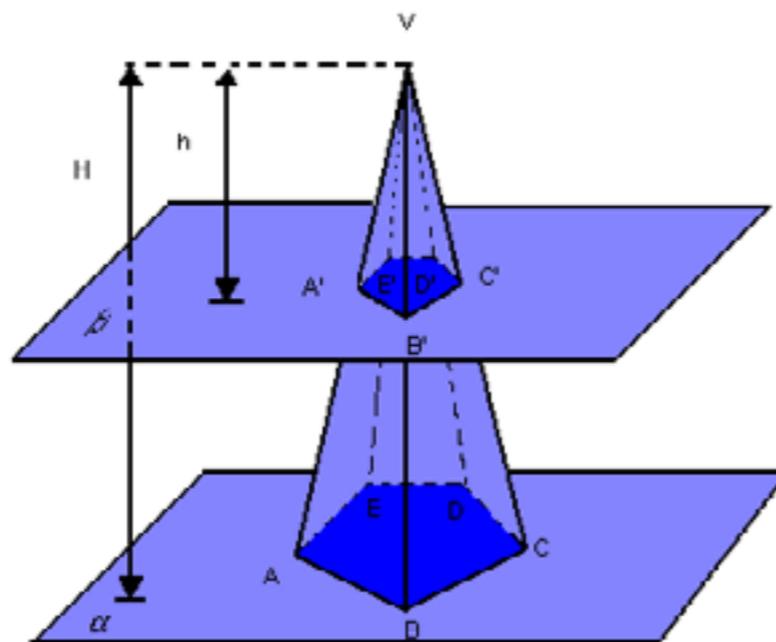


OCTAEDRO REGULAR

Secção paralela à base de uma pirâmide

Um plano paralelo à base que intercepte todas as arestas laterais determina uma secção poligonal de modo que:

- as arestas laterais e a altura sejam divididas na mesma razão;
- a secção obtida e a base sejam polígonos semelhantes;
- as áreas desses polígonos estejam entre si assim como os quadrados de suas distâncias ao vértice.

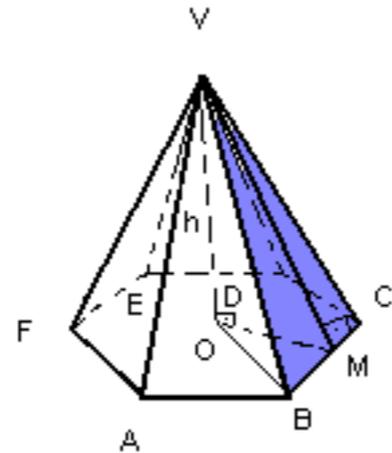


$$\frac{VA'}{VA} = \frac{VB'}{VB} = \frac{VC'}{VC} = \frac{VD'}{VD} = \frac{VE'}{VE} = \frac{h}{H}$$

$$\frac{\text{área } A'B'C'D'E'}{\text{área } ABCDE} = \frac{h^2}{H^2}$$

Relações entre os elementos de uma pirâmide regular

Vamos considerar uma pirâmide regular hexagonal, de aresta lateral l e aresta da base a :

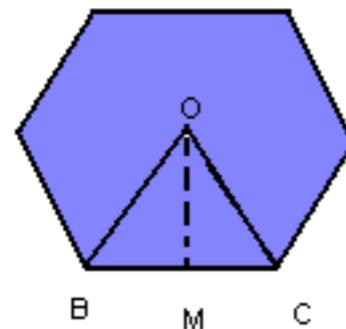


$$MC = \frac{a}{2}$$

$$h^2 = l^2 - a^2$$

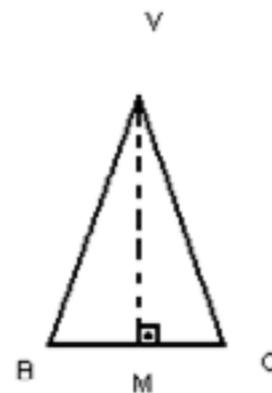
Assim, temos:

- A base da pirâmide é um polígono regular inscrito em um círculo de raio $OB = R$.



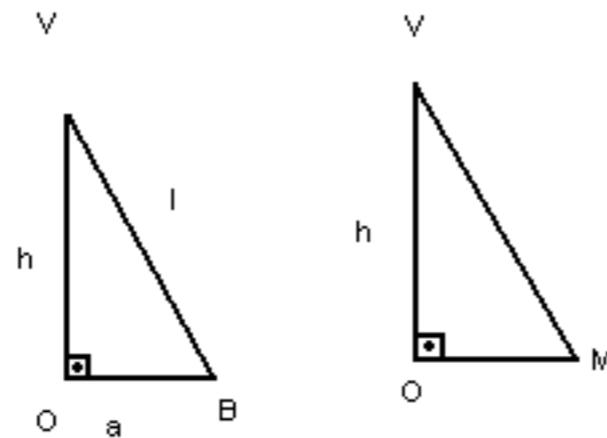
$$OM = \frac{a\sqrt{3}}{2} \text{ (apótema da base)}$$

- A face lateral da pirâmide é um triângulo isósceles.



\overline{VM} é o apótema da pirâmide (altura de uma face lateral.)

- Os triângulos VOB e VOM são retângulos.



Áreas

Numa pirâmide, temos as seguintes áreas:

- área lateral (A_L): reunião das áreas das faces laterais
- área da base (A_B): área do polígono convexo (base da pirâmide)
- área total (A_T): união da área lateral com a área da base

$$A_T = A_L + A_B$$

Para uma pirâmide regular, temos:

$$A_L = n \cdot \frac{bg}{2} \quad A_B = pa$$

em que:

$$\left\{ \begin{array}{l} b \text{ é a aresta} \\ g \text{ é o apótema} \\ n \text{ é o número de arestas laterais} \\ p \text{ é o semiperímetro da base} \\ a \text{ é o apótema do polígono da base} \end{array} \right.$$

Volume

O princípio de Cavalieri assegura que um cone e uma pirâmide equivalentes possuem volumes iguais:

$$V_{\text{cone}} = \frac{1}{3} \cdot \underbrace{\pi R^2 h}_{\text{área da base}} \rightarrow V_{\text{pirâmide}} = \frac{1}{3} \cdot A_B h$$

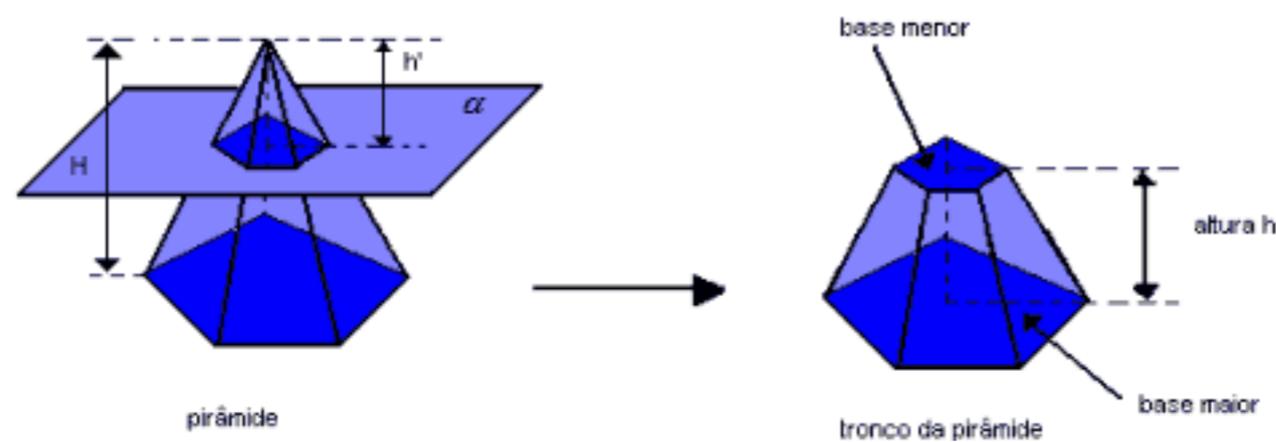
2.10- Troncos

Se um plano interceptar todas as arestas de uma pirâmide ou de um cone, paralelamente às suas bases, o plano dividirá cada um desses sólidos em dois outros: uma nova pirâmide e um tronco de pirâmide; e um novo cone e um tronco de cone.

Vamos estudar os troncos.

Tronco da pirâmide

Dado o tronco de pirâmide regular a seguir, temos:



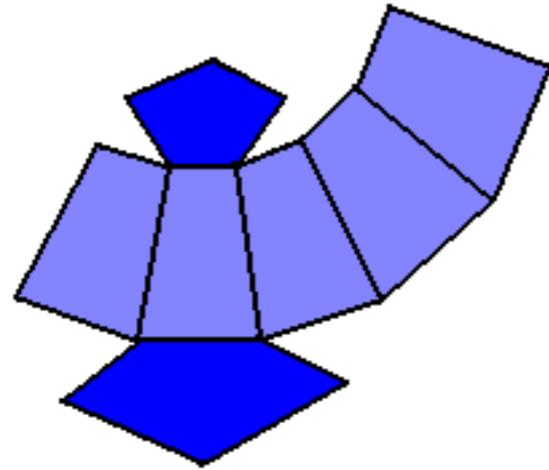
- as bases são polígonos regulares paralelos e semelhantes;
- as faces laterais são trapézios isósceles congruentes.

Áreas

Temos as seguintes áreas:

a) área lateral (A_L): soma das áreas dos trapézios isósceles congruentes que formam as faces laterais

b) área total (A_T): soma da área lateral com a soma das áreas da base menor (A_b) e maior (A_B)



$$A_T = A_L + A_B + A_b$$

Volume

O volume de um tronco de pirâmide regular é dado por:

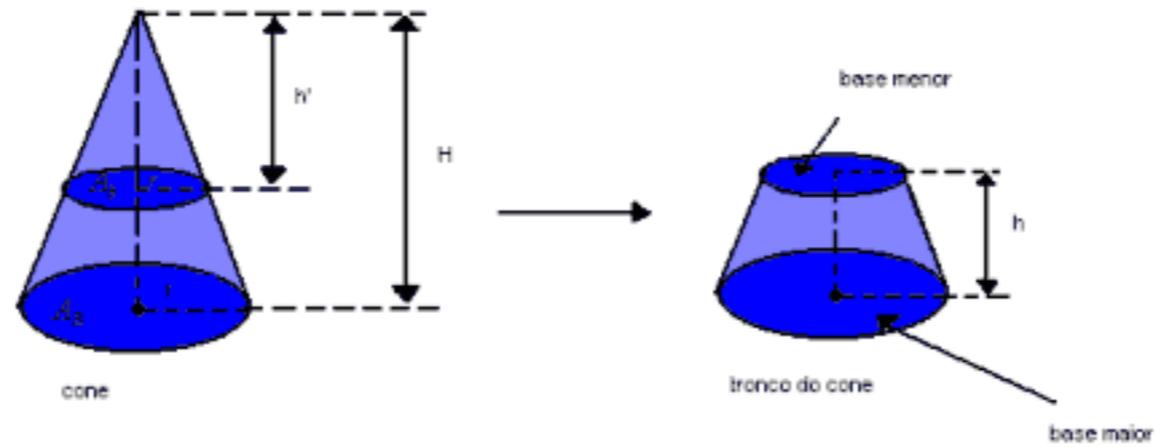
$$V_T = \frac{h}{3} (A_B + A_b + \sqrt{A_B A_b})$$

Sendo V o volume da pirâmide e V' o volume da pirâmide obtido pela secção é válida a relação:

$$\frac{V}{V'} = \left(\frac{h'}{H}\right)^3$$

Tronco do cone

Sendo o tronco do cone circular regular a seguir, temos:

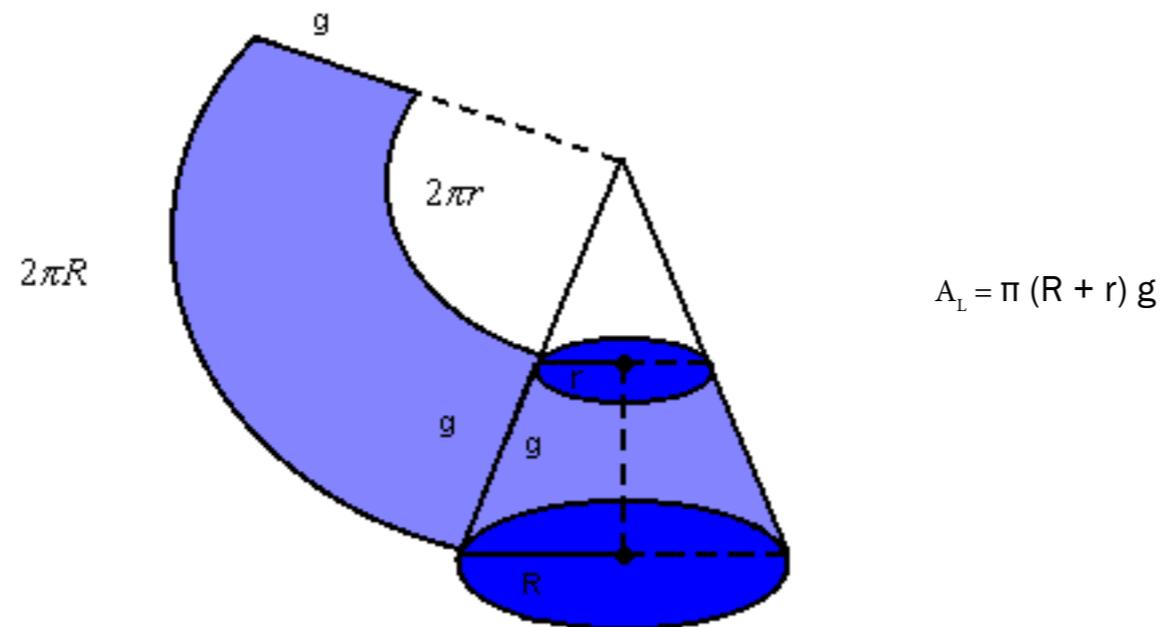


- as bases maior e menor são paralelas;
- a altura do tronco é dada pela distância entre os planos que contêm as bases.

Áreas

Temos:

a) área lateral



b) área total

$$A_T = A_L + A_B + A_b = \pi(R+r)g + \pi R^2 + \pi r^2 \Rightarrow A_T = \pi[(R+r)g + R^2 + r^2]$$

Volume

$$V = \frac{h}{3} (A_B + A_b + \sqrt{A_B A_b}) = \frac{h}{3} (\pi R^2 + \pi r^2 + \sqrt{\pi R^2 \cdot \pi r^2}) \Rightarrow V = \frac{\pi h}{3} (R^2 + r^2 + Rr)$$

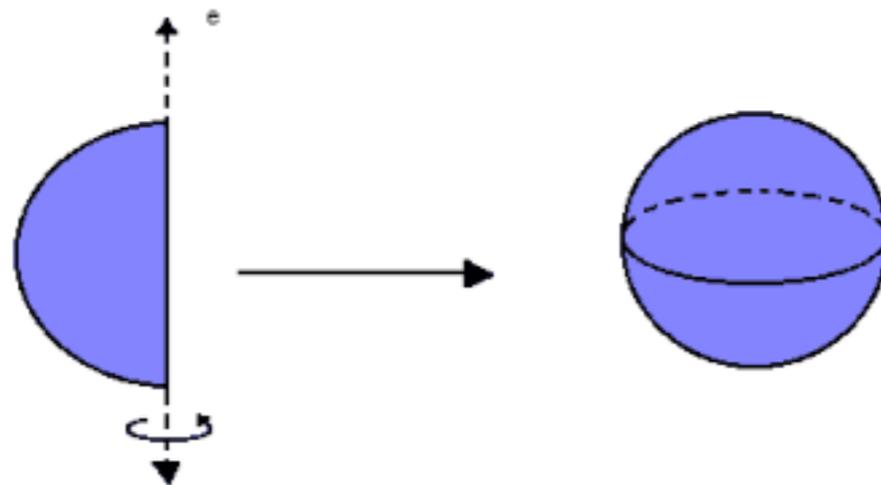
Sendo V o volume do cone e V' o volume do cone obtido pela secção são válidas as relações:

$$\frac{r}{r'} = \frac{H}{h'} \quad \frac{A_B}{A_b} = \left(\frac{H}{h'}\right)^2 \quad \frac{V}{V'} = \left(\frac{H}{h'}\right)^3$$

2.11- Esfera

Chamamos de esfera de centro O e raio R o conjunto de pontos do espaço cuja distância ao centro é menor ou igual ao raio R.

Considerando a rotação completa de um semicírculo em torno de um eixo e, a esfera é o sólido gerado por essa rotação. Assim, ela é limitada por uma superfície esférica e formada por todos os pontos pertencentes a essa superfície e ao seu interior.



Volume

O volume da esfera de raio R é dado por:

$$V_e = \frac{4}{3} \pi R^3$$

3 - Considerações finais

O estudo da geometria espacial é muito interessante e pode ser utilizado como aplicação utilizando por exemplo material reciclável que é de fácil aquisição. Além disto, pode-se trabalhar com origami, na parte computacional como GeoGebra, entre outras aplicações. Esperamos que o material ajude a tirar dúvidas não deixe de assistir aos vídeos sugeridos, pois compõem atividade e a explicação é de fácil compreensão.

Obrigada pela consulta ao material,

Prof. Jotair Kwiatkowski Jr

Prof. Maria Regina C. M. Lopes

4 - Referências

Manoel Paiva. Volume Único, Ed. Moderna, 2. ed. São Paulo, 2003.

Coleção Novos Horizontes - Matemática volume único, 2000;

<http://www.somatematica.com.br/> acessado em: 23-09-2015;

https://pt.wikipedia.org/wiki/Leonhard_Euler acessado em: 25-09-2015;

https://pt.wikipedia.org/wiki/Leonardo_Fibonacci acessado em: 25-09-2015;

<https://pt.wikipedia.org/wiki/Pit%C3%A1goras> acessado em: 26-09-2015;

<https://pt.wikipedia.org/wiki/Euclides> acessado em: 26-09-2015;

https://pt.wikipedia.org/wiki/Johannes_Kepler acessado em: 26-09-2015;

http://www.mat.ufmg.br/ead/acervo/livros/Fundamentos_de_geometria_especial-sergio-02.pdf acessado em: 02-10-2015;